

Lösung der Hamilton-Jacobi Gleichung durch
Separation der Variablen.

Beispiel. Zentralsymmetrisches Zweikörperproblem.

In sphärischen Polarkoordinaten ist

$$H = \frac{1}{2m} \left(p_r^2 + \frac{1}{r^2} p_\vartheta^2 + \frac{1}{r^2 \sin^2 \vartheta} p_\varphi^2 \right) + V(r).$$

Die verkürzte H-J Gleichung ist also

$$\frac{1}{2m} \left[\left(\frac{\partial S}{\partial r} \right)^2 + \frac{1}{r^2} \left(\frac{\partial S}{\partial \vartheta} \right)^2 + \frac{1}{r^2 \sin^2 \vartheta} \left(\frac{\partial S}{\partial \varphi} \right)^2 \right] + V(r) = E. \quad (3.9)$$

Wir machen den Separationsansatz

$$S(r, \vartheta, \varphi, P) = S_r(r, P) + S_\vartheta(\vartheta, P) + S_\varphi(\varphi, P).$$

Dann wird aus (3.98)

$$\frac{1}{2m} \left[\left(\frac{dS_r}{dr} \right)^2 + \frac{1}{r^2} \left(\frac{dS_\vartheta}{d\vartheta} \right)^2 + \frac{1}{r^2 \sin^2 \vartheta} \left(\frac{dS_\varphi}{d\varphi} \right)^2 \right] + V(r) = E.$$

Der einzige, von φ abhängige Term ist

$$\frac{1}{r^2 \sin^2 \vartheta} \left(\frac{dS_\varphi}{d\varphi} \right)^2. \quad \text{Also muss gelten:}$$

$$\frac{dS_\varphi}{d\varphi} = \alpha_\varphi = \text{const.}$$

Dann folgt:

$$r^2 \left(\frac{dS_r}{dr} \right)^2 + 2mr^2 V(r) - 2mEr^2 = - \left[\left(\frac{dS_\vartheta}{d\vartheta} \right)^2 + \frac{\alpha_\varphi^2}{\sin^2 \vartheta} \right]. \quad (3.99)$$

Die L.S. ist von ϑ unabhängig. Also

$$\left(\frac{dS_\vartheta}{d\vartheta} \right)^2 + \frac{\alpha_\varphi^2}{\sin^2 \vartheta} = \alpha_\vartheta^2 = \text{const.}, \quad (3.100)$$

und aus (3.99), (3.100) folgt:

$$\left(\frac{dS_r}{dr} \right)^2 = -2mV(r) + 2mE - \frac{\alpha_\vartheta^2}{r^2}. \quad (3.101)$$

Damit erhalten wir:

$$p_r = \frac{\partial S}{\partial r} = \frac{dS_r}{dr} = \pm \sqrt{2m(E - V(r)) - \frac{\alpha_\vartheta^2}{r^2}} \quad (3.102)$$

$$p_\vartheta = \frac{\partial S}{\partial \vartheta} = \frac{dS_\vartheta}{d\vartheta} = \pm \sqrt{\alpha_\vartheta^2 - \frac{\alpha_\varphi^2}{\sin^2 \vartheta}} \quad (3.103)$$

$$p_\varphi = \frac{\partial S}{\partial \varphi} = \frac{dS_\varphi}{d\varphi} = \alpha_\varphi \quad (3.104)$$

Nun integrieren wir (3.102) - (3.104):

$$S_r(r) = \pm \int^r \sqrt{2m(E - V(r')) - \frac{\alpha_\vartheta^2}{(r')^2}} dr',$$

23:

$$S_\vartheta(\vartheta) = \pm \int^{\vartheta} \sqrt{\alpha_\vartheta^2 - \frac{\alpha_\varphi^2}{\sin^2 \vartheta'}} d\vartheta', \quad (3.10)$$

$$S_\varphi(\varphi) = \alpha_\varphi \cdot \varphi.$$

Als neue kanonischen Impulse wählen wir

$$\bullet \quad P = (\alpha_0 := E, \alpha_\vartheta, \alpha_\varphi).$$

Die zugehörigen Lagekoordinaten findet man aus

$$\beta_0 = \frac{\partial S}{\partial E}, \quad \beta_\vartheta = \frac{\partial S}{\partial \alpha_\vartheta}, \quad \beta_\varphi = \frac{\partial S}{\partial \alpha_\varphi},$$

$$Q = (\beta_0, \beta_\vartheta, \beta_\varphi). \quad (3.106)$$

Die Bewegungsgleichungen in den neuen Koordinaten

$$\text{sind} \quad \dot{Q} = \frac{\partial K}{\partial P}, \quad \dot{P} = - \frac{\partial K}{\partial Q},$$

mit $K = K(P) = \alpha_0$. Also

$$\dot{\beta}_0 = 1, \quad \dot{\beta}_\vartheta = \dot{\beta}_\varphi = \dot{P} = 0,$$

d.h.

$$\beta_0 = t + t_0, \quad \beta_\vartheta = \text{const.}, \quad \beta_\varphi = \text{const.}, \quad P = \text{const.} \quad (3.107)$$

Es entsprechen α_0 und β_0 also der Energie, resp. der ^{2.} Zeit. Aus (3.106) und (3.107) finden wir die zeitliche Durchlaufung der Bahnen und die Bahngleichungen.

$$\beta_0 = t(r) - t(r_0) = \frac{\partial S}{\partial E} = \pm \int_{r_0}^r \frac{m \, dr'}{\sqrt{2m(E - V(r')) - \frac{\alpha_\varphi^2}{(r')^2}}}$$

Diese Gleichung kennen wir natürlich schon: (3.108)

$$p_r = m \frac{dr}{dt} = \frac{\partial S}{\partial r} = \pm \sqrt{2m(E - V(r)) - \frac{\alpha_\varphi^2}{r^2}},$$

was wieder auf (3.107) führt! Durch Vergleich mit unseren früheren Formeln finden wir, dass

$\alpha_\varphi = l =$ Komponente des Drehimpulses \perp

Bahnebene. Eine spezielle Bahn findet man,

indem man $\mathcal{J} = \frac{\pi}{2} = \text{const} \Rightarrow p_\vartheta = 0 \Rightarrow$

$\alpha_\vartheta = \alpha_\varphi$ setzt. Dann folgt

$$\beta_\varphi = \frac{\partial S}{\partial \alpha_\varphi} = \varphi \pm \int \frac{\alpha_\varphi}{(r')^2 \sqrt{2m(E - V(r')) - \frac{\alpha_\varphi^2}{(r')^2}}} \, dr$$

$$= \text{const.},$$

eine uns wohl bekannte Gleichung!

(1) Winkel- und Wirkungsvariablen für das
Zweikörperproblem (Kepler Bewegung).

Für diese Systeme haben wir im Abschnitt 3 die verkürzte Hamilton-Jacobi Gleichung (3.97) durch Separation der Variablen gelöst: Die erzeugende Funktion $S(r, \vartheta, \varphi; \alpha_0 = E, \alpha_\vartheta, \alpha_\varphi)$ (sphärische Polarkoordinaten!) war durch

$$S = S_r + S_\vartheta + S_\varphi,$$

mit

$$S_r = \pm \int_{r_0}^r \sqrt{2m(E - V(r')) - \frac{\alpha_\vartheta^2}{(r')^2}} dr' \quad (3.170)$$

$$S_\vartheta = \pm \int_{\vartheta_0}^{\vartheta} \sqrt{\alpha_\vartheta^2 - \frac{\alpha_\varphi^2}{\sin^2 \vartheta'}} d\vartheta'$$

und

$$S_\varphi = \alpha_\varphi (\varphi - \varphi_0)$$

gegeben; (Gln. (3.105)). Natürlich ist die Schwerpunktsbewegung schon abgespalten. Wir interessieren

uns für gebundene Bahnen ($E < 0$). Das System hat drei Freiheitsgrade (φ, ϑ, r) und drei Integrale der Bewegung, die miteinander in Involution sind, z. B. Hamiltonfunktion H , $L_{\text{rel.}}^2$ und $L_{\text{rel.}}^z$, s.d.e. $H = \alpha_0, \alpha_\vartheta, \alpha_\varphi$. Also ist es integrabel, und die gebundenen Bahnen verlaufen auf dreidimensionalen (kompakten) Tori (in einem sechsdimensionalen Phasenraum). Wir wollen nun die Wirkungsvariablen, I_1, I_2, I_3 , als Funktionen von $\alpha_0, \alpha_\vartheta$ und α_φ bestimmen. Dazu benützen wir die allgemeine Definition (3.153) aus Abschnitt 3.7. Auf einem Torus $M_{\underline{\alpha}}$ zu festen Werten von $\alpha_0, \alpha_\vartheta$ und α_φ wählen wir drei Schleifen $\gamma_1, \gamma_2, \gamma_3$, die eine Homologiebasis bilden, und setzen dann

$$I_j = I_j(\underline{\alpha}) := \frac{1}{2\pi} \oint_{\gamma_j} (p_r dr + p_\varphi d\varphi + p_\vartheta d\vartheta), \quad j=1,2,3$$

wo $(\varphi, \vartheta, r, p_\varphi, p_\vartheta, p_r)$ die üblichen kanonischen Koordinaten des Systems sind. Als Funktionen von

$\varphi, \vartheta, r, \alpha_\varphi, \alpha_\vartheta, \alpha_r$ sind p_φ, p_ϑ und p_r durch die R. S. der Glm. (3.104), (3.103) und (3.102) gegeben.

Für konstant gehaltene Werte von $\alpha_\varphi, \alpha_\vartheta, \alpha_r$ wählen wir

$$\gamma_1 \equiv \gamma_\varphi := \{0 \leq \varphi \leq 2\pi, \vartheta = \text{const.}, r = \text{const.}\}$$

$$\gamma_2 \equiv \gamma_\vartheta := \{ \varphi = \text{const.}, r = \text{const.} \}$$

$$\gamma_3 \equiv \gamma_r := \{ \varphi = \text{const.}, \vartheta = \text{const.} \}$$

Die Wertebereiche von ϑ und r sind durch die Werte von $\alpha_\vartheta, \alpha_r$ und α_φ bestimmt. Wir erhalten

$$I_1 \equiv I_\varphi = \frac{1}{2\pi} \oint p_\varphi d\varphi = \frac{1}{2\pi} \int \frac{\partial S}{\partial \varphi} d\varphi = \alpha_\varphi \quad (3.16)$$

$$\begin{aligned} I_2 \equiv I_\vartheta &= \frac{1}{2\pi} \oint p_\vartheta d\vartheta = \frac{1}{2\pi} \oint \frac{\partial S}{\partial \vartheta} d\vartheta \\ &= \frac{1}{2\pi} \oint \sqrt{\alpha_\vartheta^2 - \frac{\alpha_\varphi^2}{\sin^2 \vartheta}} d\vartheta = \alpha_\vartheta - \alpha_\varphi \quad (3.17) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} I_3 \equiv I_r &= \frac{1}{2\pi} \oint p_r dr = \frac{1}{2\pi} \oint \frac{\partial S}{\partial r} dr \\ &= \frac{1}{2\pi} \oint \sqrt{2m(E - V(r)) - \frac{\alpha_\vartheta^2}{r^2}} dr. \quad (3.173) \end{aligned}$$

Für das Keplerproblem ist $V(r) = -\frac{k}{r}$ ($k = G \frac{mM}{M_0}$)

In diesem Fall kann (3.173) explizit berechnet werden

$$I_r = \frac{mk}{\sqrt{-2m\alpha_0}} - \alpha_\varphi, \quad (\alpha_0 \equiv E = \text{const.}) \quad (3.174)$$

Die Hamiltonfunktion $H = \alpha_0$, ausgedrückt durch I_φ , I_ϑ und I_r ist also

$$H = - \frac{mk^2}{2(I_\varphi + I_\vartheta + I_r)^2}. \quad (3.175)$$

Um die Winkelvariablen zu bestimmen, müssen wir in der erzeugenden Funktion $S(r, \vartheta, \varphi; \alpha_0, \alpha_\vartheta, \alpha_\varphi)$ die Variablen $\alpha_0, \alpha_\vartheta$ und α_φ durch I_r, I_ϑ und I_φ ausdrücken. Wir finden $S = S_r + S_\vartheta + S_\varphi$, mit

$$S_\varphi = I_\varphi \varphi,$$

$$S_\vartheta = \pm \int_{\vartheta_0}^{\vartheta} \sqrt{(I_\varphi + I_\vartheta)^2 - \frac{I_\varphi^2}{\sin^2 \vartheta'}} d\vartheta',$$

$$S_r = \pm \int_{r_0}^r \sqrt{2m \left(4(I_\varphi + I_\vartheta) + \frac{k}{r'} \right) - \frac{(I_\varphi + I_\vartheta)^2}{(r')^2}} dr'.$$

Man bekommt dann

$$\varphi_1 = \frac{\partial S_r}{\partial I_\varphi} + \frac{\partial S_\vartheta}{\partial I_\varphi} + \varphi,$$

$$\varphi_2 = \frac{\partial S_r}{\partial I_\vartheta} + \frac{\partial S_\vartheta}{\partial I_\vartheta},$$

$$\varphi_3 = \frac{\partial S_r}{\partial I_r}.$$

Da (nur) für das Keplerproblem die Hamiltonfunktion nur von $I_r + I_\vartheta + I_\varphi$ abhängt, sind die Frequenzen $\omega_j(\underline{I}) = \frac{\partial H(\underline{I})}{\partial I_j}$, $j=1,2,3$, der Bewegung der Winkelvariablen $\varphi_1, \varphi_2, \varphi_3$ alle gleich groß

$$\omega_j \equiv \omega = \frac{mk^2}{(I_r + I_\vartheta + I_\varphi)^3};$$

●● die Periode ist

$$T = \frac{2\pi}{\omega} = \pi k \sqrt{\frac{m}{-2E^3}};$$

was dem 3. Kepler'schen Gesetz entspricht ($a = -\frac{k}{2E}$)

Für die Störungstheorie sind die folgenden neuen Wirkungsvariablen nützlicher:

$$J_1 := I_\varphi = \alpha_\varphi, \quad J_2 := I_\vartheta + I_\varphi = \alpha_\vartheta,$$

$$J_3 := I_r + I_\vartheta + I_\varphi,$$

mit

$$H(\underline{J}) = -\frac{mk^2}{2J_3^2}.$$

Die neuen Winkelvariablen bezeichnen wir mit w_1, w_2 u w_3 . Die Frequenzen sind $\omega_1 = \omega_2 = 0$ und

$$\omega_3 = \omega = \text{mittlere Umlauffrequenz.}$$

Dies sind die sog. "Delaunay'schen Bahnelemente".

Interpretation.

Kepler ellipse: $r = \frac{p}{1 + \varepsilon \cos \varphi}$, $p = \frac{l^2}{mk} = a(1 - \varepsilon)$

$$\varepsilon^2 = 1 + \frac{2El^2}{mk^2}; \quad (l^2 = L_{\text{rel.}}^2)$$

Dabei ist $l^2 = p_{\varphi}^2 + \frac{p_{\varphi}^2}{\sin^2 \vartheta}$ \Rightarrow (3.170)

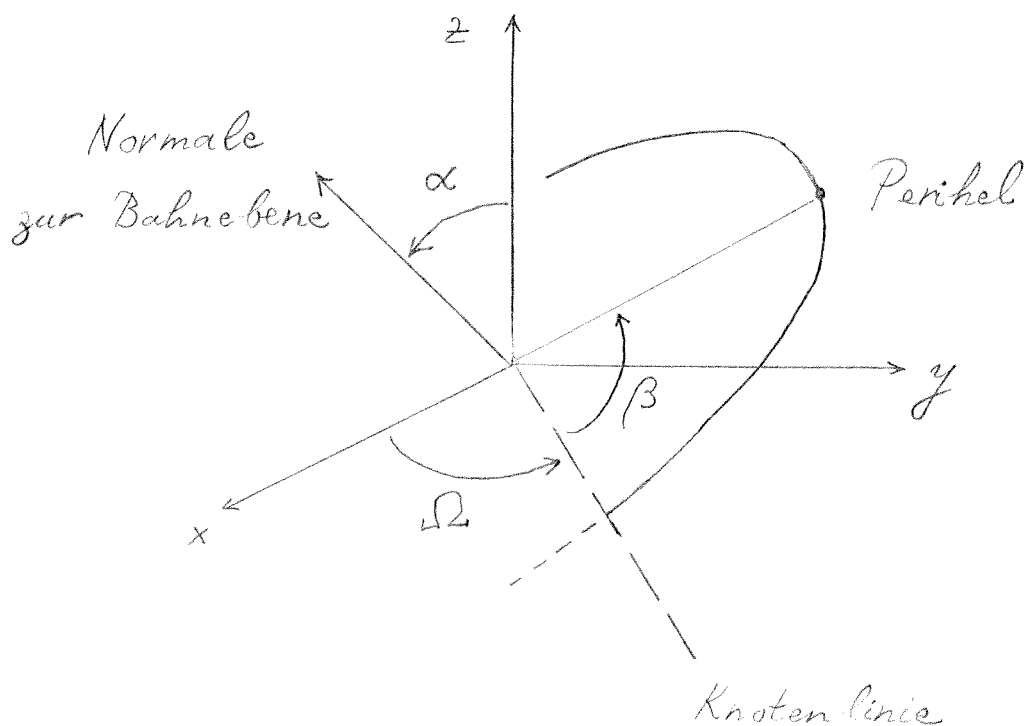
$$l = \alpha_{\varphi} = J_2. \quad (3.176)$$

Dann folgt, dass

$$p = \frac{J_2^2}{mk}, \quad \varepsilon^2 = 1 - \frac{J_2^2}{J_3^2}, \quad a = \frac{J_3^2}{mk} \quad (3.177)$$

Ferner

$$L_{\text{rel.}}^z = p_{\varphi} = \alpha_{\varphi} = J_1 \quad (3.178)$$



$$\cos \alpha = \frac{L_z}{l} = \frac{J_1}{J_2}, \quad (3.17)$$

$$w_1 = \Omega, \quad w_2 = \beta \quad (3.18c)$$

$w_3 =$ "mittlere Anomalie" = Winkelabstand eines gleichmässig die Ellipsenbahn umlaufenden Punktes vom Perihel, dessen Periode = T ist.

●● (2) Zeitunabhängige Störungstheorie.

$\underline{\varphi}, \underline{I}$: Winkel- und Wirkungsvariablen eines integrablen Hamilton'schen Systems mit Hamiltonfunktion $H_0(\underline{I})$. Dieses System sei einer Störung unterworfen (z. B. Gravitationskraft von Jupiter an Erde). Hamiltonfunktion des gestörten Systems:

$$H(\underline{\varphi}, \underline{I}) = H_0(\underline{I}) + \varepsilon H_1(\underline{\varphi}, \underline{I}) + \varepsilon^2 H_2(\underline{\varphi}, \underline{I}) + \dots, \quad (3.19)$$

ε : Störparameter, $\varepsilon \ll 1$.

Wir suchen eine kanonische Transformation ψ ,

$$\psi: (\underline{\varphi}, \underline{I}) \mapsto (\underline{w}, \underline{J}) \quad (3.20)$$

so, dass

$$H(\underline{\varphi}, \underline{I}) = (K \circ \psi)(\underline{\varphi}, \underline{I}),$$

mit
$$K(\underline{w}, \underline{J}) = K(\underline{J}) \quad (3.21)$$